

FICHE TECHNIQUE

Manutention par le vide Robot de pose GW 625-2



Robot de pose GW 625-2



CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

- Charge utile : 625 kg - Hauteur de levage max...: 3,60 m - Hauteur de levage max...: 4,20 m

- Température d'utilisat...: De 0°C à 40°C - Ventouses : 6 unités, Ø 350

mm

- Tension de charge : 230 V / 50 Hz - Autonomie batterie : 8 heures environ

- Poids de l'ensemble : 1 190 kg

- Contrepoids inclus : 16 x 18,75 kg (300

kg)

Ergonomique, fiable et résistant aux charges jusqu'à 625 kg, le robot de pose GW 625-2 permet de soulever, déplacer et monter tous les matériaux en plaque (verre, acier et des objets lisses) tant à l'intérieur qu'à l'extérieur d'un bâtiment.

INFORMATIONS TECHNIQUES

- Equipé de deux circuits indépendants, chacun avec double sécurité et stockage sous vide intégré,
- Equipé d'une rallonge de flèche manuelle de 800 mm,
- Rotation hydraulique du palonnier dans les 2 sens à 95°,
- La taille maximale de plaque est de 3 m x 2,5 m,
- Radiocommande avec une portée maximale de 15 m,
- Rayon de braquage avec un angle de direction de 80°,
- Basculement du dispositif d'aspiration lorsque le bras de levage est à l'horizontal : 95° vers l'avant 69° vers l'arrière,
- Décalage latéral : +/- 50 mm directement sur le dispositif d'aspiration,
- Pour l'utilisateur, le CACES ® R389 (Catégorie 2) est recommandé,
- Chargement / déchargement sur camion plateau / camion plateau grue par élingage ou via rampe de chargement,
- Dimensions pour le transport (L x I x H): 1 930 mm x 940 mm x 1 660 mm.

SCHÉMA D'ENCOMBREMENT







FICHE TECHNIQUE

Manutention par le vide Robot de pose GW 625-2



Schémas d'encombrement

Vue de face







